

Corso di Laurea in Ingegneria Edile-Architettura

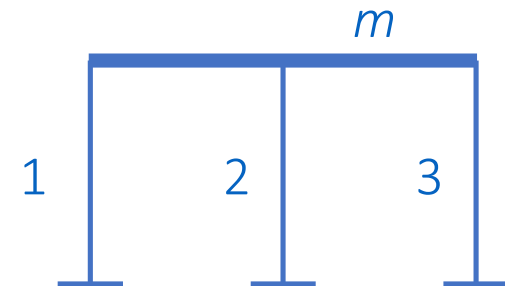
Progetto di costruzioni in zona sismica  
A.A. 2023/2024

04 – RISPOSTA ELASTICA SISTEMI SDOF (02)

Edoardo M. Marino, Università degli Studi di Catania

# Applicazione numerica (svolta dal docente)

1. La massa  $m$  è 1000 t
2. L'altezza d'interpiano è 3.65 m
3. La trave è infinitamente rigida flessionalmente
4. I pilastri sono in c.a. ( $E_c = 31500$  MPa) con sezione:
  - 30x40, pilastri 1 e 3
  - 30x50, pilastro 2

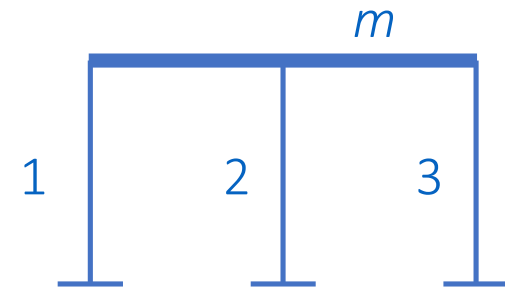


## Quesiti

1. Calcolare la frequenza  $\omega$  ed il periodo  $T$
2. Assumendo un rapporto di smorzamento  $\xi = 0.05$  calcolare frequenza e periodi smorzati  $\omega_d$  e  $T_d$
3. Si immagini di aver applicato uno spostamento orizzontale al traverso di 35 mm e di averlo lasciato libero di oscillare.
  - Calcolare lo spostamento orizzontale del traverso dopo un tempo  $3T_d$  dal rilascio del traverso
  - Calcolare la velocità nello stesso istante
  - Calcolare la forza elastica di richiamo nello stesso istante
  - Rappresentare graficamente con EXCEL la storia temporale della forza elastica di richiamo

# Applicazione numerica (svolta dagli studenti)

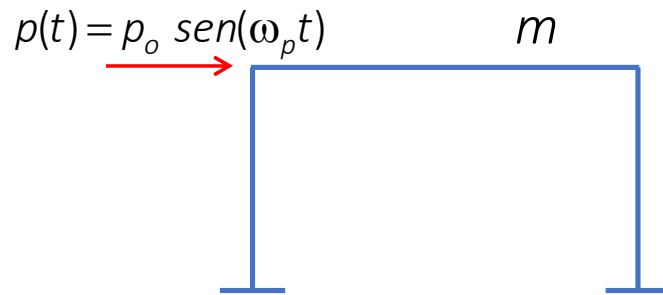
1. La massa  $m$  è 800 t
2. L'altezza d'interpiano è 3.20 m
3. La trave è infinitamente rigida flessionalmente
4. I pilastri sono in c.a. ( $E_c = 31500$  MPa) con sezione 30x30



## Quesiti

1. Calcolare la frequenza  $\omega$  ed il periodo  $T$
2. Assumendo un rapporto di smorzamento  $\xi = 0.05$  calcolare frequenza e periodi smorzati  $\omega_d$  e  $T_d$
3. Si immagini di aver applicato uno spostamento orizzontale al traverso di 30 mm e di averlo lasciato libero di oscillare.
  - Calcolare lo spostamento orizzontale del traverso dopo un tempo  $4T_d$  dal rilascio del traverso
  - Calcolare la velocità nello stesso istante
  - Calcolare la forza elastica di richiamo nello stesso istante
  - Rappresentare graficamente con EXCEL la storia temporale di spostamento e velocità

# Oscillazioni forzate con smorzamento: forzante sinusoidale



Equazione del moto

$$m \ddot{u} + c \dot{u} + k u = p_o \sin(\omega_p t)$$

Anche in questo caso è possibile risolvere analiticamente l'equazione differenziale e se il sistema parte con spostamento e velocità nulli la soluzione è

$$u(t) = \underbrace{(A \cos \omega_d t + B \sin \omega_d t) e^{-\xi \omega t}}_{\text{Parte transitoria}} + \frac{p_o}{k} \underbrace{\frac{\left[1 - (\omega_p / \omega)^2\right] \sin \omega_p t - 2\xi (\omega_p / \omega) \cos \omega_p t}{\left[1 - (\omega_p / \omega)^2\right]^2 - \left[2\xi (\omega_p / \omega)\right]^2}}_{\text{Parte stazionaria}}$$

# Oscillazioni forzate con smorzamento: risposta stazionaria

Esaurita la fase transitoria il sistema vibra con la stessa frequenza della forzante

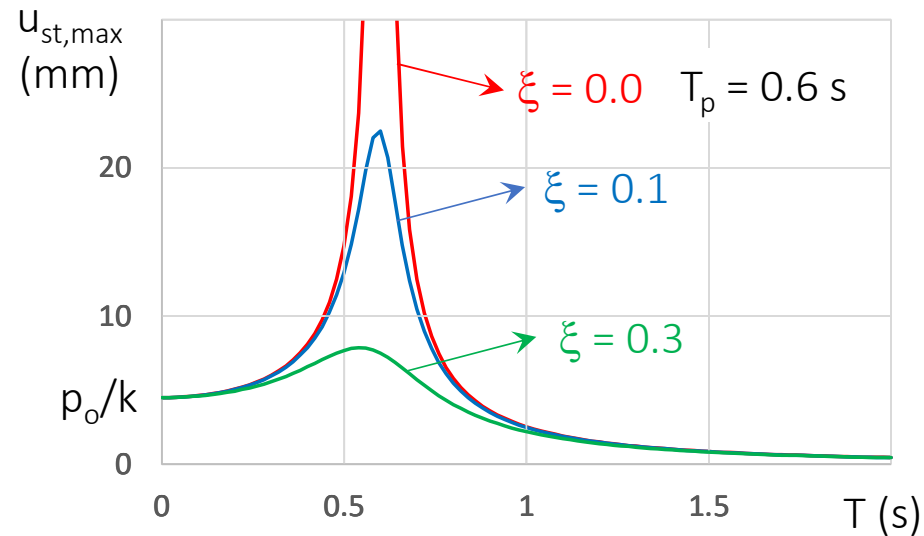
$$u(t) = \frac{p_o}{k} \frac{\left[1 - \left(\omega_p / \omega\right)^2\right] \sin \omega_p t - 2\xi \left(\omega_p / \omega\right) \cos \omega_p t}{\left[1 - \left(\omega_p / \omega\right)^2\right]^2 + \left[2\xi \left(\omega_p / \omega\right)\right]^2}$$

L'ampiezza massima delle oscillazioni vale:

$$u_{st,max} = \frac{p_o}{k} \frac{1}{\sqrt{\left[1 - \left(\omega_p / \omega\right)^2\right]^2 + \left[2\xi \left(\omega_p / \omega\right)\right]^2}}$$

$$u_{st,max} = \frac{p_o}{k} \frac{1}{\sqrt{\left[1 - \left(T / T_p\right)^2\right]^2 + \left[2\xi \left(T / T_p\right)\right]^2}}$$

# Amplificazione dinamica degli effetti e risonanza



Gli effetti dinamici amplificano la risposta rispetto a quella della forza applicata staticamente

La massima amplificazione si ottiene per sistemi con periodi prossimi a quello della forzante  $T_p$  (risonanza)

L' amplificazione è maggiore per sistemi con basso smorzamento.

In assenza di smorzamento la risposta massima diverge per  $T = T_p$

# Oscillazioni forzate con smorzamento: accelerazione

Derivando due volte rispetto al tempo la legge dello spostamento si ottiene l'accelerazione

$$\ddot{u}(t) = \frac{p_o}{m} \frac{\omega_p^2}{\omega^2} \frac{\left[1 - \left(\omega_p / \omega\right)^2\right] \sin \omega_p t - 2\xi \left(\omega_p / \omega\right) \cos \omega_p t}{\left[1 - \left(\omega_p / \omega\right)^2\right]^2 + \left[2\xi \left(\omega_p / \omega\right)\right]^2}$$

... e la massima accelerazione vale:

$$\ddot{u}_{st,max} = \frac{p_o}{m} \frac{\left(\omega_p / \omega\right)^2}{\sqrt{\left[1 - \left(\omega_p / \omega\right)^2\right]^2 + \left[2\xi \left(\omega_p / \omega\right)\right]^2}}$$

$$\ddot{u}_{st,max} = \frac{p_o}{m} \frac{\left(T / T_p\right)^2}{\sqrt{\left[1 - \left(T / T_p\right)^2\right]^2 + \left[2\xi \left(T / T_p\right)\right]^2}}$$

